

Begleitskriptum zum Klausurenkurs Funktionentheorie

D. H. Jakubassa-Amundsen
Mathematisches Institut, LMU München

WS 11/12

1 Die Funktionen auf \mathbb{R}^2 und \mathbb{C}

$\mathbb{R}^2 \cong \mathbb{C}$ denn \exists bijektive Abbildung

$$\begin{aligned} \varphi : \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{C} \\ (x, y) &\mapsto x + iy \\ (\operatorname{Re} z, \operatorname{Im} z) &\longleftarrow z \end{aligned}$$

1.1 Differenzierbarkeit und Holomorphie

$g : \mathcal{D}(g) \longrightarrow \mathbb{R}^2$: Differenzierbarkeit punktweise in $(a, b) \in \mathcal{D}(g) \subset \mathbb{R}^2$

$f : \mathcal{D}(f) \longrightarrow \mathbb{C}$: Holomorphie nur auf offenen Mengen $D = \mathcal{D}(f) \subset \mathbb{C}$

Sei $\xi = (x, y)$. g differenzierbar in $\xi_0 = (a, b)$:

$$g(\xi) = g(\xi_0) + \frac{\partial g}{\partial x}(\xi_0) (x - a) + \frac{\partial g}{\partial y}(\xi_0) (y - b) + R(\xi) |\xi - \xi_0|$$

mit $\lim_{\xi \rightarrow \xi_0} R(\xi) = 0$.

Sei $z = x + iy$, $\bar{z} = x - iy$. f reell diffbar in $z_0 = a + ib$:

$$f(z, \bar{z}) = f(z_0) + \frac{\partial f}{\partial z}(z_0) (z - z_0) + \frac{\partial f}{\partial \bar{z}}(z_0) (\bar{z} - \bar{z}_0) + R(z, \bar{z}) |z - z_0|$$

mit $\lim_{z \rightarrow z_0} R(z, \bar{z}) = 0$.

- f heißt komplex diffbar in $z_0 \in D$:

$$f \text{ reell diffbar mit } \frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = 0 \text{ in } z_0$$

Sei $f(x, y) = u(x, y) + iv(x, y)$

- f komplex diffbar in $z_0 \in D$:

f reell diffbar und Cauchy-Riemann DGL sind in z_0 erfüllt, d.h.

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$$

- f heißt holomorph in D , d.h. $f \in \mathcal{O}(D)$: f komplex diffbar $\forall z_0 \in D$.

1.2 Identitätssatz

Seien f, g in $D \subset \mathbb{C}$ holomorph. Sei $f = g$ auf einer Teilmenge von D mit Häufungspunkt in D .
Dann ist $f = g$ in D .

(Der Satz gilt auch für f, g in D meromorph.)

Merkregel: Finde Darstellung /verifiziere Formel auf einer Teilmenge von \mathbb{C} .

Falls f holomorph in $\mathbb{C} \implies$ Identitätssatz \implies Darstellung /Formel gilt auf \mathbb{C} .

Folgerung: Die Nullstellenmenge einer holomorphen Funktion $f \not\equiv 0$ ist diskret (und abgeschlossen).

1.3 Potenzreihen

Die Potenzreihe $\sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n$ definiert innerhalb des Konvergenzkreises $|z - z_0| < R$ eine holomorphe Funktion f . (Die Reihe ist lokal gleichmäßig absolut konvergent $\forall z$ mit $|z - z_0| < R$.) R heißt Konvergenzradius.

$(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ lokal glm. konv. in D : zu jedem $z \in D \exists$ Umgebung $U(z) \subset D$: $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ konvergiert glm. in $U(z)$,
d.h. $\exists N$: $|f_n(z) - f(z)| < \epsilon \forall z \in U(z) \forall n > N$.

$$R = \liminf_{n \rightarrow \infty} |a_n|^{-1/n}$$

Falls $a_n \neq 0 \forall n > N_0$:

$$R = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right| \quad \text{falls dieser Limes existiert.}$$

Umgekehrt kann jede holomorphe Funktion lokal als Potenzreihe dargestellt werden:

Sei f holomorph in $D \subset \mathbb{C}$.

\implies für $z_0 \in D$ ist

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n(z_0) (z - z_0)^n \quad \text{für alle } z \in U(z_0) \subset D$$

mit $R = \text{dist}(z_0, \mathbb{C} \setminus D)$ (Taylorentwicklung). Es ist

$$a_n(z_0) = \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!}, \quad \text{d.h. } f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z - z_0)^n.$$

Insbesondere: Die Folge der Partialsummen $(S_n)_{n \in \mathbb{N}}$,

$$S_n(z) = \sum_{k=0}^n a_k (z - z_0)^k \quad (= \text{Polynom in } z)$$

ist für $|z - z_0| < R$ glm. konvergent,

d.h. $f(z)$ ist gleichmäßig durch Polynome approximierbar:

$$|f(z) - S_n(z)| < \epsilon \quad \text{für } n > N \text{ und } z \in B_0,$$

$$B_0 = \{z \in \mathbb{C} : |z - z_0| < R\}.$$

Eine Potenzreihe ist innerhalb des Konvergenzkreises beliebig oft komplex diffbar \implies jede holomorphe Funktion ist beliebig oft komplex diffbar (dies gilt nicht im \mathbb{R}^2 !).

2 Komplexe Integration

$$\int_{\gamma} f(z) dz$$

2.1 Wege in \mathbb{C}

Weg γ ist eine stetige Abbildung von $[a, b] \subset \mathbb{R}$ nach \mathbb{C} , d.h. \exists Parametrisierung $\gamma(t) : t \in [a, b]$.

Sei γ stetig diffbar auf $[a, b]$ (bzw. geeignete Zerlegung des Weges falls γ stückweise stetig diffbar, d.h. glatt). Dann

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_a^b f(\gamma(t)) \frac{d\gamma(t)}{dt} dt \quad (\text{Substitutionsregel!})$$

Länge des Wegs: $L(\gamma) = \int_{\gamma} |dz| = \int_a^b \left| \frac{d\gamma}{dt} \right| dt \quad (a < b)$

Für alle $f \in \mathcal{O}(D)$ mit $F' = f$ in D und alle *glatten* (d.h. stetig differenzierbaren) Wege $\gamma : [a, b] \rightarrow D$ gilt

$$\int_{\gamma} f(z) dz = F(\gamma(b)) - F(\gamma(a))$$

(Wegunabhängigkeit des Integrals).

2.2 Mehrdeutige Funktionen: Logarithmus und Wurzel

Definition: $l(z)$ heißt Logarithmusfunktion, wenn $e^{l(z)} = z$.

$$l(z) = \ln(z) + 2\pi im, \quad m \in \mathbb{Z}$$

$\ln(z)$ mit $-\pi < \text{Im } \ln(z) \leq \pi$ (=: $\text{Log } z$) heißt Hauptzweig (oder Hauptwert) des Logarithmus.

Konstruktion einer eindeutigen Funktion:

Es wird eine Familie von Bildebenen eingeführt (eine sog. Riemannsche Fläche), worauf die Funktion eindeutig ist.

Zu ihrer Konstruktion bestimmt man die Pole/Verzweigungspunkte der Funktion und verbindet sie (d.h. man legt Verzweigungsschnitte).

Logarithmus hat Pole bei $z = 0$ und $z = \infty \implies$ Verzweigungsschnitt = negative reelle Achse \mathbb{R}_- mit Nullpunkt.

Da $l(z)$ unendlich vieldeutig ist, besteht die Familie von Bildebenen aus unendlich vielen Kopien der Grundebene \mathbb{C} .

Bildliche Darstellung als sog. Überlagerung:

$$\begin{array}{ccc} \text{Riemannsche Fläche} & l(z) & \\ \downarrow & \downarrow \text{exp} & (\text{Projektion}) \\ \text{Grundebene} & z & \end{array}$$

Aufschneiden der 1.Ebene längs \mathbb{R}_-

Verkleben mit der 2.Ebene längs \mathbb{R}_- (oberes Ufer der 1. Ebene mit unterem Ufer der 2.Ebene), so daß man bei einem Umlauf um 0 automatisch auf die 2.Ebene kommt (dort ist $l(z) = \ln(z) + 2\pi i$).

Fahre mit Verkleben so fort, bis je zwei aufeinanderfolgende Ebenen miteinander längs \mathbb{R}_- verklebt sind.

Auf der m -ten Ebene ist $l(z) = \ln(z) + 2\pi i(m-1)$ *eindeutig*.

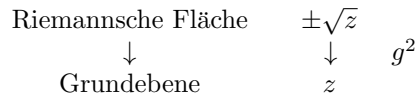
Zur Quadratwurzel $g^2(z) = z$:

Diese Funktion hat einen Verzweigungspunkt (keinen Pol) in $z = 0$, und einen zweiten in $z = \infty$ (der auch Pol ist). Der Verzweigungsschnitt ist wiederum $\mathbb{R}_- \cup \{0\}$.

g^2 hat zwei Zweige: $g^2(z) = z = ze^{2\pi i}$, damit $g_1(z) = \sqrt{z}$, $g_2(z) = \sqrt{z} e^{\pi i} = -\sqrt{z}$.

Das heißt, die Familie der Bildebenen besteht aus 2 Kopien der Grundebene (die Riemannsche Fläche ist "zweiblättrig").

Bildliche Darstellung:



Eine in $\mathbb{C} \setminus \{0\}$ holomorphe Funktion f , die in 0 einen Verzweigungspunkt besitzt, kann in 0 *nicht* in eine Potenzreihe (Taylorreihe) oder Laurentreihe entwickelt werden.

An deren Stelle tritt die **Puiseux-Reihe**:

$$f(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k (\theta^j z^{1/m})^k, \quad j = 1, \dots, m$$

$\theta = e^{2\pi i/m}$ primitive Einheitswurzel, $m =$ Verzweigungsindex (= Zahl der Bildebenen) = 2 für die Quadratwurzel.

2.3 Umlaufzahl

Sei $\gamma_t = \gamma|[a, t]$, $a \leq t \leq b$ ein Weg. Definiere

$$l(t) := l_0 + \int_{\gamma_t} \frac{dz}{z} = l_0 + \ln z|_{\gamma(a)}^{\gamma(t)}$$

Für $l_0 = \ln \gamma(a)$ ist $l(t) = \ln \gamma(t)$ eine Logarithmusfunktion von $\gamma(t)$.

In Polarkoordinaten $\gamma(t) = r(t) e^{i\varphi(t)} \implies l(t) = \ln \gamma(t) = \ln r(t) + i\varphi(t)$
 $\implies \text{Im } l(t) = \varphi(t)$ heißt Argument von $\gamma(t)$.

Ist $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{C}$ die mehrfach durchlaufene Kreislinie um den Ursprung, so wird jedem $\gamma(t)$ eindeutig ein Integral $l(t)$ zugeordnet.

Umlaufzahl $\nu(\gamma) := \frac{1}{2\pi} \text{Im} \int_{\gamma} \frac{dz}{z} \in \mathbb{Z}$ falls γ geschlossener Weg.

Verallgemeinerung der Umlaufzahl für $a_0 \in \mathbb{C}$:

$$\nu(\gamma; a_0) = \frac{1}{2\pi} \text{Im} \int_{\gamma} \frac{dz}{z - a_0} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{dz}{z - a_0} \quad (\text{wird auch Indexfunktion genannt})$$

Im Beispiel des Logarithmus ist $a_0 = 0$ der Ursprung.

Ein geschlossener Weg γ heißt in $G \subset \mathbb{C}$ nullhomolog, falls

$$\nu(\gamma; a_0) = 0 \quad \forall a_0 \in \mathbb{C} \setminus G.$$

Ist in G jeder geschlossene Weg nullhomolog, so heißt G azyklisch (= homologisch einfach zusammenhängend).
 Beispiel: konvexes Gebiet, sternförmiges Gebiet (darf keine Löcher haben).

2.4 Cauchyscher Integralsatz

Sei f holomorph in D und sei γ nullhomolog in D . Dann ist

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0.$$

Ist D azyklisch (z.B. sternförmig), so ist $\int_{\gamma} f(z) dz = 0$ für alle geschlossenen Wege γ in D .

2.5 Residuensatz

Sei a (nicht wesentliche) isolierte Singularität einer holomorphen Funktion f (d.h. $a \notin \mathcal{D}(f)$).

Residuum $\text{Res}(f; a) = \frac{1}{n!} \lim_{z \rightarrow a} \frac{d^n}{dz^n} ((z-a)^{n+1} f(z))$, $n = 0, 1, \dots$ falls dieser Limes existiert.

Hat f bei a die Form $\frac{1}{(z-a)^k}$, so ist $n = k - 1$.

Für Pol erster Ordnung: $\text{Res}(f; a) = \lim_{z \rightarrow a} (z-a) f(z)$ ($n = 0$).

Sei a (beliebige) isolierte Singularität von $f \implies \text{Res}(f; a) = a_{-1} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} f(z) dz$ ($\gamma =$ geschlossener Weg in punktierter Umgebung von a , $a_{-1} =$ Koeffizient von $1/(z-a)$ der Laurentreihe um a).

Residuensatz:

Sei $G \subset \mathbb{C}$ offen, sei f in G holomorph bis auf isolierte Singularitäten. Sei γ nullhomolog in G und $|\gamma|$ enthalte keine Singularitäten von f . Dann gilt:

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 2\pi i \sum_{z_0 \in G \setminus |\gamma|} \text{Res}(f; z_0) \nu(\gamma; z_0).$$

Residuensatz für nichtgeschlossene Kreiswege:

Sei $\gamma(t) = z_0 + r e^{it}$, $t \in [\alpha, \beta]$. f sei in $D := \{z \in \mathbb{C} : 0 < |z - z_0| < r + \epsilon\}$ holomorph, $\epsilon > 0$. Sei z_0 Pol 1. Ordnung von f . Dann ist

$$\int_{\gamma} f(z) dz = i(\beta - \alpha) \text{Res}(f; z_0)$$

(Für 1 geschlossenen Umlauf ist $\beta - \alpha = 2\pi$).

γ darf deformiert werden, solange dabei keine weiteren Singularitäten von f überstrichen werden.

2.6 Äquivalenzen für einfach zusammenhängende Gebiete $G \subset \mathbb{C}$ und die dort holomorphen Funktionen

Folgende Aussagen sind äquivalent für $G \subset \mathbb{C}$ offen und $f \in \mathcal{O}(G)$:

- (1) G ist (homologisch) einfach zusammenhängend.
- (2) Jeder geschlossene Weg γ in G ist *nullhomotop* in G (d.h. es gibt eine Homotopie H , die γ stetig in den Nullweg γ_0 überführt mit $\gamma_0(t) := z_0 \in |\gamma| \forall t \in [a, b]$).
- (3) G ist *homöomorph* zur Einheitskreisscheibe \mathbb{E} (d.h. \exists Abbildung $\varphi : G \rightarrow \mathbb{E}$ mit φ bijektiv und φ, φ^{-1} stetig).

- (4) Es ist $G = \mathbb{C}$, oder G ist *konform äquivalent* zu \mathbb{E}
(d.h. \exists Abbildung $\varphi : G \rightarrow \mathbb{E}$ mit φ bijektiv und φ, φ^{-1} holomorph).
- (5) Jedes $f \in \mathcal{O}(G)$ besitzt eine Stammfunktion in G .
- (6) Für alle $f \in \mathcal{O}(G)$ und alle geschlossenen, stückweise glatten Wege γ in G gilt der Cauchysche Integralsatz

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0.$$

- (7) Für alle $f \in \mathcal{O}(G)$ mit $f(z) \neq 0 \ \forall z \in G$ existiert eine holomorphe Funktion $l : G \rightarrow \mathbb{C}$ mit $f = e^l = \exp \circ l$
(l heißt analytischer Zweig des Logarithmus von f).
- (8) Für alle $f \in \mathcal{O}(G)$ mit $f(z) \neq 0 \ \forall z \in G$ und für alle $m \in \mathbb{N} + 1$ existiert eine holomorphe m -te Wurzel
 $g : G \rightarrow \mathbb{C}$ mit $f = g^m$.

3 Meromorphe Funktionen

$f : D \rightarrow \overline{\mathbb{C}}$ heißt meromorph in $D \subset \mathbb{C}$ offen, wenn

- (1) f lokal als Quotient zweier holomorpher Funktionen g, h darstellbar ist, d.h. zu $z_0 \in D \ \exists$ Umgebung $U(z_0)$, $\exists g_{z_0}, h_{z_0} \in \mathcal{O}(U(z_0))$ ohne gemeinsame Nullstelle:

$$f|_{U(z_0)} = \frac{g_{z_0}}{h_{z_0}} \quad \forall z_0 \in D.$$

- (2) die Polstellenmenge von f diskret und abgeschlossen ist (kann sich höchstens außerhalb D häufen).
($f^{-1}[\mathbb{C}]$ ist dicht in D , d.h. zu jedem $\epsilon > 0$, $z \in D \ \exists \xi \in U_{\epsilon}(z) : f(\xi) < \infty$)

Beachte: Polstellenmenge von f entspricht Nullstellenmenge von h ; diese darf sich nicht häufen, sonst wäre $h \equiv 0$.

3.1 Laurentreihen

Jede meromorphe Funktion in D ist lokal durch eine Reihe mit endlichem Hauptteil darstellbar:

$$f(z) = \sum_{k=-N}^{\infty} a_k (z - z_0)^k \quad \text{in } U(z_0), \quad N < \infty, \ a_k \in \mathbb{C}, \ z_0 \in D$$

Dabei darf $\dot{U}(z_0) := U(z_0) \setminus \{z_0\}$ keine weitere Polstelle von f enthalten.

Diese Laurentreihe ist eindeutig und konvergiert in $0 < |z - z_0| < R$ gleichmäßig gegen f .

Gleiche Formel für Konvergenzradius R wie für Potenzreihen, da nur endlich viele Summanden dazukommen.

(Reihe ist normal konvergent = lokal gleichmäßig konvergent innerhalb R).

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(\zeta) d\zeta}{(\zeta - z_0)^{n+1}}$$

wobei $\gamma \subset \dot{U}(z_0)$ mit $\nu(\gamma; z_0) = 1$, $f \in \mathcal{O}(\dot{U}(z_0))$.

Falls $-N \geq 0$: f hol. in $U(z_0)$.

Erinnerung und Vergleich:

Cauchysche Integralformeln für $f \in \mathcal{O}(G)$, $z_0 \in G$, γ in G und $\nu(\gamma; z_0) = 1$

$$f^n(z_0) = n! \operatorname{Res} \left(\frac{f}{(z - z_0)^{n+1}}; z_0 \right) = \frac{n!}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f(\zeta) d\zeta}{(\zeta - z_0)^{n+1}}, \quad n \in \mathbb{N}_0.$$

Damit: a_n für $n < 0$ ist Erweiterung der Cauchyschen Integralformeln.

3.2 Darstellung einer meromorphen Funktion $f : D \rightarrow \overline{\mathbb{C}}$ durch eine Familie von lokalen Laurentreihen

Sei $S = \{p_k : k = 1, \dots, n, \dots\}$ die Polstellenmenge von f

Sei $z_0 \in D$.

Start mit Laurentreihe für f um z_0 (einem sog. Funktionselement oder Funktionskeim)

$$\varphi_0 = \sum_{k=-N_0}^{\infty} a_k(z-z_0)^k, \quad \varphi_0 \text{ existiert auf einem Kreis } K_0$$

$$K_0 = \{z \in \mathbb{C} : |z - z_0| < R\}, \quad R = \min\{\text{dist}(z_0, p_k), \text{dist}(z_0, \mathbb{C} \setminus D)\}$$

für $p_k \in S \setminus \{z_0\}$.

Analytische Fortsetzung von f :

$$\text{Wähle Funktionselement } \varphi_1 = \sum_{k=-N_1}^{\infty} b_k(z-z_1)^k$$

sodaß entweder $z_1 \in K_0$ oder $z_0 \in K_1 := \text{Konvergenzkreis für } \varphi_1$.

Setze dies Verfahren fort, bis jedes $z \in D$ im Konvergenzkreis eines Funktionselements ist (bemerke: Polstellenmenge ist diskret und kann sich höchstens in ∞ häufen).

Erstreckt sich D ins Unendliche, so definiert man $g(w) := f(\frac{1}{w})$ und bestimmt $\varphi_\infty = \sum_{k=-\tilde{N}}^{\infty} c_k w^k$.

Die Gesamtheit $\{\bigcup_{j \in I} \varphi_j\}$, I Indexmenge, heißt analytisches Gebilde von f .

3.3 Nichtlokale Darstellung einer in einem Kreisring holomorphen Funktion

Sei f eine in \mathbb{C} meromorphe Funktion mit Polstellen p_i , $i \in I$ und q_j , $j \in J$. Gegeben sei ein Kreisring $K := \{z \in \mathbb{C} : r < |z - z_0| < R\}$, $r > 0$, so daß $|p_i - z_0| \leq r$ und $|q_j - z_0| \geq R \quad \forall i \in I, j \in J$. (o.B.d.A. $z_0 = 0$, sonst betrachte Koordinatenverschiebung $z - z_0$).

Sei f global darstellbar als rationale Funktion von Polynomen.

Dann funktioniert folgende Methode:

- (a) Partialbruchzerlegung und Sortieren der Pole, d.h. für $n_i, m_j \in \mathbb{N}$:

$$f(z) = \sum_{i \in I} \frac{a_i z^{n_i-1}}{(z-p_i)^{n_i}} + \sum_{j \in J} \frac{b_j z^{m_j-1}}{(z-q_j)^{m_j}} =: f_- + f_+$$

- (b) Entwicklung von f_+ in lokale Laurentreihe um $z_0 = 0$ und von f_- in lokale Laurentreihe um $z_0 = \infty$ (via Trafo $z = \frac{1}{w}$).

- (c) Rücksubstitution von $w = \frac{1}{z}$ führt zu

$$f = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k z^k \text{ mit unendlichem Hauptteil, da } r > 0.$$

(Dies ist der Preis für eine globale Darstellung von f im Kreisring, was mit Funktionselementen nicht möglich wäre.)

3.4 Klassifikation der Singularitäten einer holomorphen Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{C}$

Sei f in punktierter Umgebung $\dot{U}(a) \subset D$ holomorph (Existenz von \dot{U} folgt, weil alle Singularitäten isoliert sind).

- 1) $a \in D$ hebbare Singularität $:\Leftrightarrow \exists$ holomorphe Fortsetzung von f in a
 $\Leftrightarrow f$ in $\dot{U}(a)$ beschränkt
 $\Leftrightarrow \lim_{z \rightarrow a} (z - a) f(z) = 0$

- 2) $a \in D$ isolierte Polstelle $:\Leftrightarrow \lim_{z \rightarrow a} f(z) = \infty$

Polstelle $a < \infty$ hat die Ordnung $N > 0$ (d.h. $\text{ord}(f; a) = -N$), falls die Laurentreihe die Form hat

$$f(z) = \sum_{k=-N}^{\infty} a_k (z - a)^k \quad \text{mit } a_{-N} \neq 0$$

Polstelle $a = \infty$ hat die Ordnung N , wenn $g(w) := f(\frac{1}{w})$ in 0 einen Pol der Ordnung N hat.

- 3) $a \notin D$ wesentliche Singularität $:\Leftrightarrow$ 1) und 2) trifft nicht zu

$$\Leftrightarrow f[\dot{U}(a)] \text{ dicht in } \mathbb{C}$$

$$\Leftrightarrow \text{Laurentreihe hat unendlichen Hauptteil: } f(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k (z - a)^k$$

$$\Leftrightarrow \forall c \in \mathbb{C} : \exists \text{ Folge } (z_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset \dot{U}(a), z_n \rightarrow a : \lim_{n \rightarrow \infty} f(z_n) = c$$

Beachte: Ist $f(z) = \sum_{k=-N}^{\infty} a_k z^k$ kein Polynom (d.h. Reihe bricht nicht ab), so ist $g(w) = \sum_{n=-\infty}^N a_{-n} w^n$, d.h. 0 ist wesentliche Singularität von g (f heißt dann transzendente Funktion).

Kleiner Satz von Picard:

Eine nicht konstante, in \mathbb{C} meromorphe Funktion läßt höchstens 2 Werte aus $\overline{\mathbb{C}}$ aus.

Eine nicht konstante, in \mathbb{C} holomorphe Funktion läßt höchstens 1 Wert aus \mathbb{C} aus.

Großer Satz von Picard:

Sei a wesentliche isolierte Singularität von $f \in \mathcal{O}(D)$. Sei $\dot{U}(a) \subset D$ eine beliebige punktierte Umgebung von a . Dann nimmt f in $\dot{U}(a)$ alle Werte aus \mathbb{C} bis auf höchstens einen an.

4 Anwendungen

4.1 Cauchysche Abschätzungen

Cauchy Ungleichungen:

Sei f holomorph in D , sei $K_r(a) = \{z \in \mathbb{C} : |z - a| \leq r\} \subset D$ für ein $r \in (0, \infty)$. Dann ist

$$|f^{(n)}(a)| \leq \frac{n!}{r^n} \sup_{|z-a|=r} |f|$$

(r ist so groß wie möglich zu wählen).

Abschätzung der Taylorkoeffizienten: $|a_n(z_0)| \leq \frac{1}{r^n} \sup_{|z-z_0|=r} |f|$

4.2 Maximumprinzip

Sei f in einer Umgebung $U(a)$ holomorph und $|f|$ habe in a ein lokales Maximum
 $\implies f$ ist in $U(a)$ konstant.

Folgerung: Sei f in $\overline{D} \subset \mathbb{C}$ stetig, in D holomorph, D beschränktes Gebiet.
Dann nimmt $|f|$ das Maximum auf dem Rand ∂D an.
Sei f nullstellenfrei in D . Dann nimmt $|f|$ das Minimum auf ∂D an.

Satz von Liouville:

Jede beschränkte ganze Funktion f (d.h. $f \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$) ist konstant.

4.3 Charakterisierung von Polynomen

Wachstumslemma:

Sei $p \in \mathbb{C}[z]$ ein Polynom n -ten Grades. Dann $\exists R > 0$:

$$\frac{1}{2} |a_n| |z|^n \leq |p(z)| \leq 2 |a_n| |z|^n \quad \forall |z| > R$$

(a_n ist der führende Koeffizient).

Umkehrung: Sei $f \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$. Es gebe $a > 0$, $n \in \mathbb{N}$:

$$|f(z)| \leq a |z|^n \quad \text{für alle } z \in \mathbb{C}.$$

Dann ist $f(z) = cz^n$ ein Polynom mit $|c| \leq a$.

Erweiterte Umkehrung: Sei $f \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$. Es gebe $n \in \mathbb{N}$, $c > 0$, $R > 0$: $\operatorname{Re}(f(z)) \leq c |z|^n$ für alle $|z| \geq R$
 $\implies f$ ist Polynom vom Grad $\leq n$.

4.4 Nullstellenformeln

Anzahlformel:

Sei f in $G \subset \mathbb{C}$ meromorph und sei γ ein nullhomologer Weg in G . Auf $|\gamma|$ sollen keine Null- und Polstellen liegen.

Sei $m(0) = \sum_{\zeta \in f^{-1}(0) \cap D} \operatorname{ord}(f; \zeta)$ die Anzahl der Nullstellen (mit Vielfachheit) im von γ umrandeten Gebiet

$D \subset G$, und sei $m(\infty)$ die Anzahl der Polstellen in D . Für jedes $z_0 \in D$ gelte $\nu(\gamma; z_0) = 1$. Dann gilt

$$m(0) = m(\infty) + \nu(f \circ \gamma; 0) = m(\infty) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'}{f} dz$$

Verallgemeinert: Sei $f(z) \neq c \forall z \in |\gamma|$. Dann ist die Vielfachheit der c -Stelle (vgl. z_1 ist c -Stelle von f , wenn z_1 Nullstelle von $f - c$):

$$m(c) = m(\infty) + \nu(f \circ \gamma; c) = m(\infty) + \frac{1}{2\pi i} \int_{\gamma} \frac{f'}{f - c} dz$$

Satz von Rouché:

Seien f, g holomorph in $G \subset \mathbb{C}$ und sei γ nullhomolog in G mit $\nu(\gamma; z) = 1$ für alle z im von γ umrandeten Gebiet $D \subset G$. Gilt

$$|f(\zeta) - g(\zeta)| < |g(\zeta)| \quad \text{auf } |\gamma|,$$

so haben f und g gleichviele Nullstellen (mit Vielfachheit) in D .

(Das Vorzeichen von g ist irrelevant, da auf der r.S. nur der Betrag steht.)

Fundamentalsatz der Algebra:

Sei $f = \sum_{k=0}^n a_k z^k$ ein Polynom, $f \neq \text{const}$. Dann hat f eine Nullstelle in \mathbb{C} .

5 Holomorphe und biholomorphe Abbildungen

Jede auf D holomorphe Funktion f ist eine holomorphe Abbildung $f : D \rightarrow f(D) =: W \subset \mathbb{C}$.

Gebietstreue:

f holomorph, nicht konstant, D Gebiet (= offen und zusammenhängend) $\implies f(D)$ Gebiet.

$f : D \rightarrow W$ biholomorph $\iff W$ offen, \exists Umkehrabbildung $f^{-1} : W \rightarrow D$ mit f^{-1} holomorph in W .

Alle injektiven holomorphen Funktionen sind biholomorph und für sie gilt $f' \neq 0$ auf D .

Lokales Biholomorphiekriterium:

Eine holomorphe Abbildung $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ ist genau dann lokal biholomorph um $z_0 \in D$, wenn $f'(z_0) \neq 0$ ist.

Eine Abbildung heißt konform, wenn sie lokal winkel- und orientierungstreu ist. Jede biholomorphe Abbildung ist konform.

5.1 Abbildungssätze

Riemannscher Abbildungssatz:

Sei $G \subsetneq \mathbb{C}$ ein azyklisches Gebiet. Dann \exists biholomorphe Abbildung $f : G \rightarrow \mathbb{E} = \{z \in \mathbb{C} : |z| < 1\}$. (f wird eindeutig festgelegt, wenn man für ein $z_0 \in G$ fordert: $f(z_0) = 0$, $f'(z_0) > 0$).

Beispiel: **Cayleyabbildung** für $G := \mathbb{H} = \{z \in \mathbb{C} : \operatorname{Im} z > 0\}$ = obere Halbebene via $f_c : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{E}$ biholomorph, $f_c(z) = \frac{z-i}{z+i}$ (gehört zur Klasse $\varphi : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{E}$, $\varphi(z) = \frac{z-a}{z-\bar{a}}$, $\operatorname{Im} a > 0$).

Beweismethode: Bilde Rand ($\partial\mathbb{H}$) auf Rand ($\partial\mathbb{E}$) ab. Kontrolliere, ob $z_0 \in \mathbb{H} \mapsto w_0 \in \mathbb{E}$.

Merke: Jeder Kreis ist durch 3 Punkte bestimmt.

5.2 Automorphismen

Automorphismen einer Teilmenge $D \subset \bar{\mathbb{C}}$ sind biholomorphe Abbildungen $\varphi : D \rightarrow D$. Sie bilden eine Gruppe, $\operatorname{Aut}(D)$.

Die wichtigsten Teilmengen von $\bar{\mathbb{C}}$ sind \mathbb{E} , \mathbb{C} , $\bar{\mathbb{C}}$.

Diese 3 Teilmengen sind (bis auf konforme Äquivalenz) die einzigen einfach-zusammenhängenden (= azyklischen) Flächen. Sie sind 3 verschiedene Typen, die *nicht* durch konforme Abbildungen ineinander übergeführt werden können:

$\bar{\mathbb{C}}$ nicht in \mathbb{C} , \mathbb{E} , weil $\bar{\mathbb{C}}$ abgeschlossen, aber \mathbb{C} , \mathbb{E} offen

\mathbb{C} nicht in \mathbb{E} , denn $\varphi \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$ mit $\varphi(\mathbb{C}) = \mathbb{E}$ (d.h. beschränkt) ist konstant (Satz von Liouville), und konstante Abbildungen sind nicht injektiv.

Automorphismengruppe von \mathbb{C} : ganze lineare Trafos $\varphi(z) = a_0 + a_1 z$, $a_0 \in \mathbb{C}$, $a_1 \in \mathbb{C}^* := \mathbb{C} \setminus \{0\}$

Automorphismengruppe von $\bar{\mathbb{C}}$: Möbiustrafos = gebrochen lineare invertierbare Trafos $\varphi(z) = \frac{az+b}{cz+d}$

mit $a, b, c, d \in \mathbb{C}$, $ad - bc \neq 0$

Automorphismengruppe von \mathbb{E} : $\varphi(z) = \frac{z+\bar{c}}{cz+1} \cdot d$, $|c| < 1$, $|d| = 1$.

Automorphismengruppe von \mathbb{H} : Möbiustrafos mit reellen Koeffizienten und $ad - bc = 1$.

Automorphismengruppe von G :

Sei $G \subset \mathbb{C}$ offen und azyklisch $\implies \exists f : G \rightarrow \mathbb{E}$ (Riemannscher Abbildungssatz).

Sei $\varphi \in \operatorname{Aut}(\mathbb{E})$, d.h. $\varphi : \mathbb{E} \rightarrow \mathbb{E}$.

Dann ist $G \xrightarrow{f} \mathbb{E} \xrightarrow{\varphi} \mathbb{E} \xrightarrow{f^{-1}} G$, d.h. $f^{-1} \circ \varphi \circ f \in \operatorname{Aut}(G)$ und $\operatorname{Aut}(G) = \{f^{-1} \circ \varphi \circ f : \varphi \in \operatorname{Aut}(\mathbb{E})\}$.

5.3 Eigenschaften der Abbildungen

Fixpunkte: z_0 Fixpunkt von $f : \iff f(z_0) = z_0$.

Jeder Automorphismus $\varphi : \mathbb{E} \rightarrow \mathbb{E}$ mit $\varphi \neq \text{id}$ hat höchstens einen Fixpunkt (in \mathbb{E}).

Alle Automorphismen von $\overline{\mathbb{C}}$ bilden Kreise in Kreise ab (dabei ist die Gerade ein Spezialfall des Kreises).

6 Die Gruppe der Möbiustransformationen

6.1 Definition

Eine gebrochen lineare Transformation φ heißt Möbiustransformation, wenn für sie gilt

$$\varphi(z) = \frac{az + b}{cz + d}, \quad ad - bc \neq 0, \quad a, b, c, d \in \mathbb{C}$$

Inverse Abbildung:

$$w = \frac{az + b}{cz + d} \iff wcz + wd = az + b \iff z = \frac{b - wd}{wc - a} = \varphi^{-1}(w)$$

Zusatzdefinitionen, damit gilt $\varphi, \varphi^{-1} : \overline{\mathbb{C}} \rightarrow \overline{\mathbb{C}}$

$$\varphi(\infty) = \frac{a}{c}, \quad \varphi^{-1}(\infty) = -\frac{d}{c}$$

Die Zusatzbedingung $ad - bc \neq 0$ garantiert dabei die Wohldefiniertheit der rechten Seiten (a, c sowie d, c nicht gleichzeitig 0).

6.2 Matrizenschreibweise

Jeder Möbiustransformation $\varphi = \frac{az + b}{cz + d}$ wird die Matrix $M_\varphi = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ zugeordnet.

Wegen der Zusatzbedingung ist $\det M_\varphi = ad - bc \neq 0$, d.h. M_φ ist invertierbar. M_φ ist nicht eindeutig, denn λM_φ liefert auch φ (für alle $\lambda \in \mathbb{C}^* = \mathbb{C} \setminus \{0\}$).

Wichtige Gruppeneigenschaft: $\varphi \circ \tilde{\varphi} \hat{=} M_\varphi \cdot M_{\tilde{\varphi}}$

d.h. zu $\psi = \frac{a\tilde{\varphi}(z) + b}{c\tilde{\varphi}(z) + d}$ mit $\tilde{\varphi}(z) = \frac{\tilde{a}z + \tilde{b}}{\tilde{c}z + \tilde{d}}$ gehört die Matrix

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \tilde{a} & \tilde{b} \\ \tilde{c} & \tilde{d} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a\tilde{a} + b\tilde{c} & a\tilde{b} + b\tilde{d} \\ c\tilde{a} + d\tilde{c} & c\tilde{b} + d\tilde{d} \end{pmatrix}$$

Außerdem: Assoziativität; Existenz der Eins: $\varphi = \text{id} \hat{=} M_\varphi = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $a = 1, d = 1, b = c = 0$.

Existenz des Inversen: $(M_\varphi)^{-1} = \frac{-1}{\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} -d & b \\ c & -a \end{pmatrix}$ (Vorfaktor stört nicht).

Vorteil der Matrizenschreibweise:

Jede Matrix $\in \mathbb{C}^{2,2}$ kann als Linearkombination von Basiselementen geschrieben werden (mit Koeffizienten in \mathbb{C}).

Übliche Basis:

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

(Pauli Spin-Matrizen zur Darstellung des Spin $\frac{1}{2}$).

Zugehörige Trafos: $\varphi_0(z) = z$ (Identität), $\varphi_1(z) = \frac{1}{z}$ (Invertierung), $\varphi_2(z) = -\frac{1}{z}$ (Spiegelung am Einheitskreis), $\varphi_3(z) = -z$ (Drehung um Ursprung).

Warnung: Einer Linearkombination der Matrizen entspricht *nicht* eine Linearkombination der Trafos!

6.3 Eigenschaften

- Eine Möbiustrafos ist durch die Zuordnung von 3 Punkten $z_i \mapsto w_i$, $i = 1, 2, 3$, eindeutig bestimmt (vgl. sie bildet Kreise auf Kreise ab und jeder Kreis ist durch 3 Punkte bestimmt).
- Eine Möbiustrafos hat höchstens 2 Fixpunkte in $\overline{\mathbb{R}}$.

Sei $ad - bc = 1$ (ist durch Normierung erreichbar).

$z = \frac{az + b}{cz + d}$ hat 2 reelle Lösungen, falls $s := (\text{Spur} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix})^2 = (a + d)^2 > 4$ (Trafo heißt hyperbolisch)

1 reelle Lösung, falls $s = 4$ (Trafo parabolisch)

0 reelle Lösungen, falls $s < 4$ (Trafo elliptisch, sie hat 2 konjugiert komplexe Fixpunkte)

Trafo heißt loxodromisch, falls $a + d \notin \mathbb{R}$.

- Isometrischer Kreis einer Möbiustrafos φ mit $|ad - bc| = 1$ und $c \neq 0$: $\mathcal{I}_\varphi = \{z \in \mathbb{C} : |cz + d| = 1\}$
d.h. $|c| |z + d/c| = 1$; Mittelpunkt = $-d/c$, Radius = $1/|c|$.

Es ist $\varphi(\mathcal{I}_\varphi) = \mathcal{I}_{\varphi^{-1}}$ und das Innere von \mathcal{I}_φ wird auf das Äußere von $\mathcal{I}_{\varphi^{-1}}$ abgebildet.

7 Konstruktion meromorpher Funktionen

Gegeben: diskrete, abgeschlossene Menge A in \mathbb{C} (= Nullstellenmenge der gesuchten Funktion f) und Familie $(d_a)_{a \in A} \subset \mathbb{N}$ ($d_a = \text{ord}(f; a)$ Ordnung d.h. Vielfachheit der Nullstelle)

7.1 Weierstraßscher Produktsatz für holomorphe Funktionen

(1) Existenz: $f \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$ mit obigen Eigenschaften ist eindeutig bis auf Faktor $e^{h(z)}$ mit $h \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$.

(2) Konstruktionsformel:

Falls A endlich, d.h. $A \setminus \{0\} = \{a_n : n = 1, \dots, N\}$ und $d = \text{ord}(f; 0)$:

$$f(z) = e^{h(z)} z^d \prod_{n=1}^N (z - a_n)^{d_n}$$

Falls A abzählbar unendlich, d.h. man hat Folge $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ mit $a_n \rightarrow \infty$ (beachte: Häufungspunkt darf nicht in \mathbb{C} liegen),

so braucht man Konvergenzfaktoren:

$$f(z) = e^{h(z)} z^d \prod_{n=1}^{\infty} F_{m(n)}\left(\frac{z}{a_n}\right) \quad \text{mit } F_{m(n)}(\xi) = (1 - \xi) e^{\xi + \frac{1}{2}\xi^2 + \dots + \frac{1}{m}\xi^m}$$

(dabei soll die Reihe im Exponenten eine Minimalzahl von Termen haben, die die gleichmäßig absolute Konvergenz des unendlichen Produkts sichert).

$F_{m(n)}$ hat einfache Nullstelle, d.h. ist $\text{ord}(f; \tilde{a}) = k \implies \tilde{a}$ tritt k mal in der Folge $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ auf. (Mit n Termen der Reihe im Exponenten ist die Konvergenz gesichert, aber das ist für praktische Zwecke nutzlos.)

Häufig reicht es aus, $F_{m(n)}(\xi) = (1 - \xi) e^{\xi}$ zu verwenden, d.h. $m = 1$.

Konvergenzkriterium:

$$\prod_{n=1}^{\infty} F_n \text{ konvergiert glm. abs.} \iff \sum_{n=n_1}^{\infty} |\ln F_n| \text{ konvergiert glm. f\u00fcr ein } n_1 \in \mathbb{N}$$

dabei ist \ln der Hauptwert des Logarithmus

$$(\text{vgl. } F_1 \cdot F_2 = e^{\ln F_1 \cdot F_2} = e^{\ln F_1 + \ln F_2})$$

Äquivalentes Konvergenzkriterium:

$$\text{Schreibt man } F_n = 1 + f_n, \text{ dann: } \sum_{n=n_1}^{\infty} |f_n| \text{ mu\u00df glm. konvergent sein.}$$

7.2 Anwendung auf meromorphe Funktionen

Gegeben: diskrete, abgeschlossene Menge A in \mathbb{C} (Null- und Polstellenmenge von f)
und eine Familie $(d_a)_{a \in A} \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ (so da\u00df $d_a = \text{ord}(f; a)$).

- (1) Existenz: $f \in \mathcal{M}(\mathbb{C})$ eindeutig bis auf Faktor $e^{h(z)}$ mit $h \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$.
- (2) Konstruktionsformel:

Zerlegung von A in $A_1 = \{a \in A : d_a < 0\}$ und $A_2 = \{a \in A : d_a > 0\} = A \setminus A_1$

Weierstra\u00dfer Produktsatz : Finde g zu A_2 mit Familie $(d_a)_{a \in A_2}$
 h zu A_1 mit Familie $(-d_a)_{a \in A_1}$

$$\text{dann ist } f = \frac{g}{h}.$$

7.3 Satz von Mittag-Leffler

Gegeben: diskrete Menge $A \subset \mathbb{C}$ (Menge der Polstellen von f).

Jedem $a \in A$ sei eine rationale Funktion

$$\varphi_a = \sum_{n=1}^{n_a} \frac{c_{a,n}}{(z-a)^n}, \quad c_{a,n} \in \mathbb{C}, \quad n_a \in \mathbb{N}$$

zugeordnet (= Hauptteil von f in a).

Dann gibt es eine meromorphe Funktion f (die in $\mathbb{C} \setminus A$ holomorph ist), mit genau diesen Polen und Hauptteilen,

$$f = \sum_{a \in A} (\varphi_a - \psi_a), \quad \psi_a \text{ konvergenzerzeugende Funktion}$$

(ψ_a = Anfang der Taylorreihe von φ_a in $z = 0$, d.h. ist ein Polynom in z).

Zu f kann noch eine beliebige Funktion $g \in \mathcal{O}(\mathbb{C})$ addiert werden, so da\u00df $f + g$ ebenfalls $\in \mathcal{O}(\mathbb{C} \setminus A)$ mit den vorgegebenen Hauptteilen.

8 Elliptische Funktionen

Elliptische Funktionen sind doppelperiodische Funktionen $f \in \mathcal{M}(\mathbb{C})$

d.h. $\exists \omega_1, \omega_2 \in \mathbb{C}^*, \omega_1 \neq \lambda \omega_2$ mit $\lambda \in \mathbb{R}^*$:

$$f(z) = f(z + \omega_1) = f(z + \omega_2) \quad \forall z \in \mathbb{C}$$

o.B.d.A. seien ω_1 und ω_2 die betragsm\u00e4\u00dfig kleinsten Perioden

(mit ω_1 ist auch $m\omega_1$, $m \in \mathbb{Z}$, Periode:

$$f(z + m\omega_1) = f(z + (m-1)\omega_1) = \dots = f(z).)$$

Anschaulich: Die Perioden bilden ein Gitter (= Periodengitter $\Gamma \subset \mathbb{C}$) aufgespannt durch die Vektoren $\omega_1, \omega_2 \in \mathbb{C} \cong \mathbb{R}^2$,

$$\Gamma = m\omega_1 + n\omega_2, \quad m, n \in \mathbb{Z}$$

Auf allen Gitterpunkten hat f denselben Wert.

f heißt elliptische Funktion zu Γ , wenn f in allen Punkten von Γ denselben Wert hat.

Trivialfall: $f = \text{const}$

Eigenschaften von f :

- Im Parallelogramm $P := \omega_1 [0, 1) + \omega_2 [0, 1)$ nimmt f all seine möglichen Werte an, d.h. $f[P] = f[\mathbb{C}]$; dabei darf man P auch um ein beliebiges $a \in \mathbb{C}$ verschieben: Ist $P' = P + a \implies f[P'] = f[\mathbb{C}]$.
- Ist f holomorph, so ist f konstant.
- Darstellung durch Reihen (via Mittag-Leffler)

Beispiel: Weierstraßsche \mathfrak{p} -Funktion (hat genau die durch Γ vorgegebenen Pole)

$$\mathfrak{p}(z) = \frac{1}{z^2} + \sum_{\omega \in \Gamma \setminus \{0\}} \left[\frac{1}{(\omega - z)^2} - \frac{1}{\omega^2} \right], \quad \omega = m\omega_1 + n\omega_2, \quad m, n \in \mathbb{Z}$$

Der Summand $1/\omega^2$ ist eine konvergenzerzeugende Funktion ($= \frac{1}{(\omega - z)^2} \Big|_{z=0}$).

- $\mathbb{C} \subset \mathbb{C}(\mathfrak{p})$ ist eine transzendente Körpererweiterung von \mathbb{C}

dabei ist \mathbb{C} der Raum der konstanten Funktionen, und $g \in \mathbb{C}(\mathfrak{p})$ ist eine rationale Funktion von \mathfrak{p} , d.h.

$$g = \frac{\sum_{j=0}^n a_j \mathfrak{p}^j}{\sum_{k=0}^m b_k \mathfrak{p}^k}, \quad m, n \in \mathbb{N}_0, \quad a_j, b_k \in \mathbb{C} \quad (j = 0, \dots, n, k = 0, \dots, m).$$